



Amazon SageMaker JumpStartの 機械学習モデルをAE2100上へ実装・推論







© Copyright 2021 Oki Electric Industry Co., Ltd.



アジェンダ

- 1. デモ環境および事前準備
- 2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成
- 3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換
- 4. 推論用デモプログラムの準備
- 5. AE2100での推論実行
- 6. まとめ



1. デモ環境および事前準備

2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成

- 3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換
- 4. 推論用デモプログラムの準備
- 5. AE2100での推論実行
- 6. まとめ



Open up your dreams



開発環境 OS: <u>Ubuntu20.04 LTS</u> OpenVINO: <u>2021.4.1 LTS</u>

AE2100 本体ファーム: <u>V3.6.0(HDDL Daemon: OpenVINO 2021.4.1 LTS)</u> 標準コンテナ: <u>OpenVINO有(Ubuntu20.04版) 2021年10月版</u>



機器の接続構成と体験前にご準備いただく内容





1. デモ環境および事前準備

2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成

3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換

4. 推論用デモプログラムの準備

5. AE2100での推論実行

6. まとめ



SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成

AWS SageMaker JumpStartでTensorFlowの画像分類モデルをファインチューニング →「model.tar.gz」





体験で使用するモデルと学習・推論用のデータの用意



- 今回作成する分類モデル ソース、ケチャップ、マヨネーズの分類モデル
- 学習・推論用データの用意
 ソース、マヨネーズ、ケチャップをiPhoneで各30枚撮影
 →学習用:各20枚、推論用:各10枚
- ハイパーパラメータ Epochs: 100、Learnning Rate: 0.01、Batch Size: 4

ResNet 50 Community Model · Vision		
Task:	Image Classification	
Dataset:	ImageNet	
Fine- tunable:	Yes	
Source:	TensorFlow Hub	

学習環境



🥚 Amazon SageMaker 🛛 🗙 🕂					
← → C 🔒 ap-northeast-1.console	.aws.amazon.com/sagemaker/home?region=ap-nor	theast-1#/dashboard			B 🛧 🗯 🚳
aws # サービス Q サービス、1	得徴、ブログ、およびドキュメントなどを検索	[Alt+S]	E) 👃 🕐 🔍 東京 🔹 🤇 Servicel	Manager@p0502-01_ae2100-oki(PoC) 🔹
🔯 Resource Groups & Tag Editor					
Amazon SageMaker X	Amazon SageMaker > ダッシュボード				
ダッシュボード 検索	AWS Marketplace AWS Marketplace ですぐに使用でき カタログを参照	:るモデルパッケージ、アルゴリズム、データ製品を見つけて購入し、5	デプロイする		×
Amazon SageMaker Studio Studio	ダッシュボード			s	ageMaker Studio を開く
RStudio	概要				
イメージ ▶ Ground Truth	名"" 準備		(A) トレーニング&チューニング	パンプロイと管理	
▶ ノートプック	Studio Studio 좐떼<				
▶ 処理中	Data Wrangler	Studio ノートブック	ワンクリックトレーニング	ワンクリックデプロイ	
▶ トレーニング	処理	組み込みアルゴリズムと独自のアルゴリズム		マルチモデルエンドポイント	
▶ 推論	機能ストア Clarify	Autopriot	日朝モテルチューニング デバッガー	モテルモニター バイブライン	
▶ エッジ推論			マネージド型スポットのトレーニング	後処理ジョブ	
▶ 拡張 AI					
 AWS Marketplace 	コンソール				
	Ground Truth	AWS Marketplace	推論	SageMaker Edge Manager	
	最新のアクティビティ			最新のアクティビテ	*イ: 過去7日間 ▼
フィードバック 日本語 マ			© 2021, Amazon	Web Services, Inc. またはその間運会社。	プライバシー 用語 Cookleの設定
🗐 🖽 💿 🖉 🧔 🖉 🧃					9:



1. デモ環境および事前準備

2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成

3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換

4. 推論用デモプログラムの準備

5. AE2100での推論実行

6. まとめ



<u>OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換</u>

OpenVINOツールキット付属の**Model Optimizerにより、IR形式へ変換** →「saved_model.pb」、「saved_model.xml」







<u>Model Optimizerでの変換手順</u>



AWS S3からダウンロードしたモデル「model.tar.gz」を開発環境で展開します。

tar xzf model.tar.gz

→「1」、「code」というディレクトリと「class_label_to_prediction_index.json」というファイルが生成

Model OptimizerはPythonにより実行するため、Pythonの仮想環境を起動します。

source /opt/intel/openvino_2021/deployment_tools/model_optimizer/venv/bin/activate

下記のコマンドでmo_tf.pyを実行し、モデルファイルをIRへ変換します。

python3 /opt/intel/openvino_2021/deployment_tools/model_optimizer/mo_tf.py ¥

- > --data_type FP16 ¥
- > --reverse_input_channels ¥
- > --saved_model_dir 1 ¥
- > --input_shape=[1,224,224,3] ¥
- > --scale_values=[255.0]

→「saved_model.xml」、「saved_model.bin」、「saved_model.mapping」というファイルが生成



<u>Model Optimizerでの変換パラメータ</u>



Model Optimizerで変換する際のパラメータは使用するモデルや推論用のデモプログラムに何を使用するかに よって異なるため、変換パラメータを事前に調べる必要があります。

引数	説明	今回のデモ
data_type {FP16,FP32,half,float}	IRのデータ型	FP16 → Myriad X VPUで推論を行う ため、データ型とし てFP16を指定
reverse_input_channels	入力チャネルの並びをRGBからBGRへ(またはその逆 へ)入れ替える	inference.py(※)にRGBである旨の記述有 classification_demoはBGRチャネルの順序で の入力
saved_model_dir	Saved Modelが格納されているディレクトリ名	1 → saved_model.pbの格納ディレクトリ名 を指定
input_shape INPUT_SHAPE	入力データの形状	[1,224,224,3] →inference.pyに記述有
scale_values SCALE_VALUES	入力画像のチャネルごとのスケール値	[255.0] →inference.pyに記述有

※ model.tar.gz内に含まれる「code」フォルダ内に格納

【参考】

https://docs.openvino.ai/2021.4/openvino_docs_MO_DG_prepare_model_convert_model_Converting_Model.html https://docs.openvino.ai/2021.4/openvino_docs_MO_DG_prepare_model_convert_model_Convert_Model_From_TensorFlow.html https://docs.openvino.ai/2021.4/omz_demos_classification_demo_cpp.html

© Copyright 2021 Oki Electric Industry Co., Ltd.

Unb	utu20.04LTS OpenVINO21.4.1LTS [実行中] - Oracle VM VirtualBox		
7744 Rd	1100 de 3.8 1902 A.07		詳細は講演動画を参照
1074	ビティ 回端末 * 미 shika@shika-VirtualBox: ~		Q E + E - 0
	shlka@shlka-VirtualBox:~\$	① 最近間いたファイル	
	model.tar.gzを展開	★ 星付き modeLtar. gz Gi ホーム gz	
	# tar xzf model.tar.gz	国 ピクチャーネ ゴミ組	

Pythonの仮想環境を起動し、ModelOptimizerを実行

Pythonの仮想環境を起動し、ModelOptimizerを実行 # source /opt/intel/openvino_2021/deployment_tools/model_optimizer/venv/bin/activate

- # python3 /opt/intel/openvino_2021/deployment_tools/model_optimizer/mo_tf.py ¥
- - > --reverse_input_channels ¥
 - > --saved_model_dir 1 ¥
 - > --input_shape=[1,224,224,3] ¥
 - > --scale_values=[255.0]

?



1. デモ環境および事前準備

2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成

3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換

4. 推論用デモプログラムの準備

5. AE2100での推論実行

6. まとめ



<u>推論用デモプログラムの準備</u>

Open Model Zooのデモプログラムをビルドし、ラベルファイルと推論用画像を用意します。

→「classification_demo」、「imagenet_2012.txt」、推論用画像





Open up your dreams



Open Model Zoo:最適化済みでオープンソースの学習済みモデルやデモプログラム等を用意

©penVIN©	Get Started Documentation Tutorials API Reference Model Zoo Resources () 2021.4 > English
Q Search the docs	Open Model Zoo Demos
PRE-TRAINED MODELS Overview of OpenVINO™ Toolkit Intel's Pre-Trained Models Overview of OpenVINO™ Toolkit Public Pre-Trained Models DEMO APPLICATIONS Open Model Zoo Demos 3D Human Pose Estimation Python* Demo 3D Segmentation Python* Demo Action Recognition Python* Demo BERT Named Entity Recognition Python* Demo BERT Question Answering Embedding Python* Demo BERT Question Answering Python* Demo Classification C++ Demo Colorization Demo	 The Open Model Zoo demo applications are console applications that provide robust application templates to help you implement specific deep learning scenarios. These applications involve increasingly complex processing pipelines that gather analysis data from several models that run inference simultaneously, such as detecting a person in a video stream along with detecting the person's physical attributes, such as age, gender, and emotional state For the Intel® Distribution of OpenVINO™ toolkit, the demos are available after installation in the following directory: https://deplayment_tools/open_model_zoo/demos. The demos can also be obtained from the Open Model Zoo GitHub repository. C++, C++ G-API and Python* versions are located in the cpp, cpp_gap1 and python subdirectories respectively. The Open Model Zoo includes the following demos: 3D Human Pose Estimation Python* Demo - 3D human pose estimation demo. 3D Segmentation Python* Demo - Demo application for Action Recognition algorithm, which classifies actions that are being performed on input video. BERT Named Entity Recognition Python* Demo BERT Question Answering Python* Demo BERT Question Answering Embedding Python* Demo - The demo demonstrates how
Face Detection MTCNN Python* Demo Face Recognition Python* Demo Formula Recognition Python* Demo	 Classification C++ Demo - Shows an example of using neural networks for image classification. Colonzation Python* Demo - Colonzation demo colonzes input frames. Crossroad Camera C++ Demo - Person Detection followed by the Person Attributes Recentition and Person Period Patient Supports images (video and camera)
G-API Gaze Estimation Demo G-API Interactive Face Detection	 Deblurring Python* Demo - Demo for deblurring the input images. Face Detection MTCNN Python* Demo - The demo demonstrates how to run MTCNN

face detection model to detect faces on images

https://docs.openvino.ai/2021. 4/omz_demos.html

今回は「Classification C++ Demo」を 使用

- →個別ページにて以下の情報が記載
- アプリケーションの概要
- 対応モデル

※ Open Model Zooのページ抜粋

- アプリケーションの実行方法
- ラベルファイルのフォーマット etc



「Classification C++ Demo」の用意



OpenVINOの環境変数を設定します。

source /opt/intel/openvino/bin/setupvars.sh

Open Model Zooのデモプログラムがあるディレクトリに移動し、**Demosをビルド**します。

- # cd /opt/intel/openvino/inference_engine/demos
 # ./build_demos.sh
- →「omz_demos_build」というディレクトリが生成

omz_demos_build/intel64/Releaseに「classification_demo」が格納されます。

```
# cd
# cd omz_demos_build/intel64/Release/
# ls
classification_demo multi_channel_face_detection_demo crossroad_camera_demo
multi_channel_human_pose_estimation_demo gaze_estimation_demo
multi_channel_object_detection_demo_yolov3 gaze_estimation_demo_gapi object_detection_demo
human_pose_estimation_demo pedestrian_tracker_demo image_processing_demo
security_barrier_camera_demo interactive_face_detection_demo segmentation_demo
interactive_face_detection_demo_gapi smart_classroom_demo lib
social_distance_demo mask_rcnn_demo text_detection_demo
```



ラベルファイルの用意



Q Search the docs ...

PRE-TRAINED MODELS

Overview of OpenVINO™ Toolkit Intel's ∨ Pre-Trained Models

Overview of OpenVINO™ Toolkit Public ∨ Pre-Trained Models

DEMO APPLICATIONS

Open Model Zoo Demos

Pvthon* Demo

3D Human Pose Estimation Python* Demo

3D Segmentation Python* Demo

Action Recognition Python* Demo BERT Named Entity Recognition

BERT Question Answering Embedding Python* Demo

BERT Question Answering Python* Demo

Classification C++ Demo

Colorization Demo

Crossroad Camera C++ Demo

Face Detection MTCNN Python*

Demo

Face Recognition Python* Demo

Formula Recognition Python* Demo

		_	
Rea	uured	- H I	I A C
T\CC	uncu		

supported by the demo.

If you want to see classification	results, you must use "-gt" and "-labels" flags to specify	On this page	
two .txt files containing lists of o	classes and labels.	How It Works	
"The ground truth" file is used f	or matching image file names with correct object classes.	Preparing to Run Supported Models	
It has the following format:		Required Files	
		Demo Output	
./ILSVRC2012_val_00000001.JPEG ./ILSVRC2012_val_00000002.JPEG ./ILSVRC2012_val_00000003.JPEG	65 970 230	See Also	
		Download Docs	
Class index values must be in range from 0 to 1000. If you want to use "other" class, which is supported only by a small subset of models, specify it with -1 index. "Labels" file contains the list of human-readable labels, one line for each class. Please note that you should use <omz_dir>/data/dataset_classes/imagenet_2015.txt labels file with the following models: • googlenet-v2</omz_dir>			
 se-inception 	<u> ラベルファイル(†</u>		
 se-resnet-101 			
 se-resnet-152 	[[imagenet_2012_txt]	を使用すること	
 se-resnet-50 			
 se-resnext-101 se-resnext 50 			
 Seriesnext-Su 	-		

※ Open Model Zooのページ抜粋

「imagenet_2012.txt」をローカルにコ ピーし、**ラベルファイルの中身を書き換え**

※ ラベルの記載順は、以下に従うこと 「class_label_to_prediction_index.json」

「code」ディレクトリに含まれるファイル



imagenet_2012.txtをコピーし、ラベルファイルの中身を書き換えます。

and <omz_dir>/data/dataset_classes/imagenet_2012.txt labels file with all other models

cd /opt/intel/openvino/deployment_tools/open_model_zoo/data/dataset_classes/ # cp imagenet_2012.txt /home/shika/

© Copyright 2021 Oki Electric Industry Co., Ltd.



<u>tarアーカイブの作成</u>



前項までで用意した以下のファイルと推論用の画像データ(ディレクトリ)を同じディレクトリに格納してください。 格納したディレクトリのtarアーカイブを作成します。

- saved_model.bin
- saved_model.xml
- classification_demo
- imagenet_2012.txt
- ・ 推論用の画像ディレクトリ
 - →「inference_sample」というディレクトリ」に「tonkatsu」、「ketchup」、「mayonnaise」の ディレクトリを作成し、それぞれ10枚のデータを格納しています。

tar cvf sources_classification.tar sources_classification



「imagenet_2012.txt」をホームディレクトリにコピー

cd /opt/intel/openvino/deployment_tools/open_model_zoo/data/dataset_classes/ # cp imagenet_2012.txt /home/shika/

tarアーカイブを作成

tar cvf sources_classification.tar sources_classification



- 1. デモ環境および事前準備
- 2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成
- 3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換
- 4. 推論用デモプログラムの準備

5. AE2100での推論実行

6. まとめ



AE2100での推論実行

3章、4章で作成したtarアーカイブをAE2100にコピーし、コンテナ内でclassification_demoを実行





<u>AE2100での事前準備</u>



HDDL Daemonが有効になっていることを確認してください。

systemctl status hddldaemon.service

→最後尾に「systemd[1]: Started Intel OpenVINO HDDL Daemon.」が表示されていれば HDDL デバイスが 有効化され、VPU での推論が可能な状態になっています。

コンテナを起動しておいてください。今回のデモではSDKマニュアル(DeepLearnning編)に従って用意した標準 コンテナ「ubuntu-openvino」を使用しています。

docker start ubuntu-openvino

デモ実行にffmpegやGTK+が必要なため、コンテナに**依存パッケージをインストール**しておいてください。 ※インターネットへの接続が必要です。

root@ae2100:~# docker exec -it ubuntu-openvino /bin/bash
cd
cd /opt/intel/openvino/install_dependencies
apt-get clean

./install_openvino_dependencies.sh



AE2100での推論実行(1)



SCP等でAE2100のホストOSに4章で作成したtarアーカイブを転送し、コンテナにコピーします。

root@ae2100:~# docker cp sources_classification.tar ubuntu-openvino:/root/

以下のコマンドでコンテナに入ります。

root@ae2100:~# docker exec -it ubuntu-openvino /bin/bash

コンテナ内でtarファイルを展開します。

cd
tar xvf sources_classification.tar

Windows PCで「Xlaunch」を起動し、画面エクスポート設定を行います。

export DISPLAY=192.168.100.2:0.0

※Xlaunxhのインストール方法や起動方法は以下のURLのQiitaの記事をご参照ください。 【OKI AI エッジコンピューター「AE2100」でOpenVINOのサンプルプログラムを動かしてみよう Ubuntuコンテナ版 (1)】 <u>https://qiita.com/TWAT/items/7398105a9e64178a84d7</u>

© Copyright 2021 Oki Electric Industry Co., Ltd.



AE2100での推論実行(2)

AE2100

以下のコマンドでデモプログラムを実行します。

cd sources_classification
./classification_demo -m saved_model.xml -i inference_sample/tonkatsu/ -d HDDL -labels imagenet_2012.txt -nt 3

オプション	説明	今回のデモ
-m	xmlファイルへのパスを指定	saved_model.xml
-i	推論用の画像ファイル(ディレクトリ)へのパスを指定	推論用のトンカツソースの画像ディレクトリへのパス (マヨネーズ、ケチャップを推論する場合も同様)
-d	推論に使用するデバイスを指定	Myriad X VPU : HDDL CPU : CPU GPU : GPU
-labels	ラベルファイルへのパスを指定	imagenet_2012.txt
-nt	結果の出力数	3種類の分類モデルなので「3」を指定 【注意】デフォルトは「5」になっており、4種類以下の分 類モデルの場合はエラー発生

※アプリケーション実行のオプションは以下のURLに掲載されています。 https://docs.openvino.ai/2021.4/omz_demos_classification_demo_cpp.html

© Copyright 2021 Oki Electric Industry Co., Ltd.



./classification_demo -m saved_model.xml -i inference_sample/tonkatsu/ -d HDDL -labels imagenet_2012.txt -nt 3

デモプログラムを実行(ケチャップ)

./classification_demo -m saved_model.xml -i inference_sample/ketchup/ -d HDDL -labels imagenet_2012.txt -nt 3

デモプログラムを実行(マヨネーズ)

./classification_demo -m saved_model.xml -i inference_sample/mayonnaise/ -d HDDL -labels imagenet_2012.txt -nt 3



詳細は講演動画を参照



1. デモ環境および事前準備

- 2. SageMaker JumpStartのファインチューニングで分類モデルを作成
- 3. OpenVINOのModel OptimizerでIRへ変換
- 4. 推論用デモプログラムの準備
- 5. AE2100での推論実行
- 6. まとめ



まとめ

■ AWS SageMaker JumpStartで既存モデルのファインチューニングが可能 →独自のAIモデルを高価なサーバーを用意しなくても簡単に作れる!

- OpenVINO上で動作させるためには、Model Optimizerでの変換が必要 →慣れないと難しいかもしれないが、OKIではIntel共催セミナーやQiita等の開発用の コンテンツを多数用意!
- Open Model Zooを使いこなせば簡単にAIモデルの推論まで実行可能 →画像分類モデルに限らず、顔認識や文字認識も簡単に可能!

■ AE2100はAWS IoT Greengrassに対応 →SageMaker JumpStart以外にもAWSの色々なサービスと連携可能!

